

مقدمه‌ای بر بافتینگ و فلاتر واماندگی

* میثم محمدی امین

استادیار مهندسی مکانیک

پژوهشکده سامانه‌های فضانورده، پژوهشگاه فضای ایران

mmohammadi@ari.ac.ir

تاریخ پذیرش: ۱۳۹۳/۰۶/۳۱

تاریخ دریافت: ۱۳۹۳/۰۵/۱۷

چکیده

از جمله پدیده‌های مطرح در حوزه دانش ائروالاستیستیته بافتینگ و فلاتر واماندگی است؛ پدیده‌هایی که تاکنون مورد توجه بسیار پژوهشگران بوده‌اند. هدف از ارائه این مقاله معرفی پدیده‌های مذکور و تشریح برخی از جنبه‌های مرتبط با آنهاست. برای این منظور، ابتدا به تاریخچه و تعریف بافتینگ پرداخته می‌شود. سپس حدود سرعت پروازی و زاویه حمله‌ای که در آن بافتینگ ممکن است رخ دهد، بررسی می‌گردد. در بخش بعد به تعریف پدیده فلاتر واماندگی، مشخصه‌ها و روش‌های جلوگیری از آن پرداخته می‌شود و در نهایت، درباره مزهای بافتینگ و فلاتر واماندگی و پدیده بافتینگ فلاتر - که در پرواز گذر صوت ایجاد می‌گردد - بحث و نتیجه‌گیری می‌شود.

واژگان کلیدی: ائروالاستیستیته، بافتینگ، فلاتر، واماندگی، ناپایداری ائروالاستیک

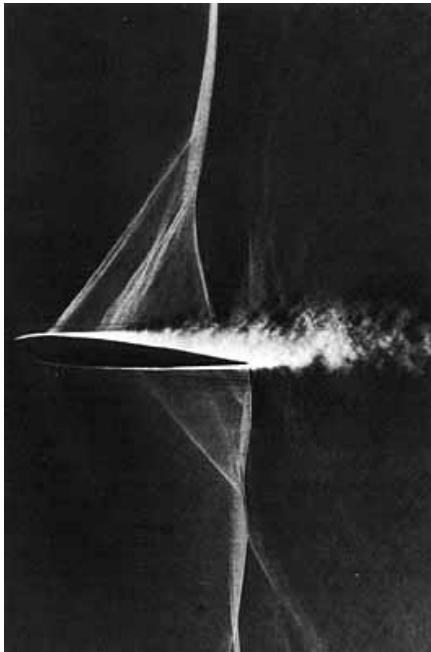


۱. مقدمه

تفصیل در مورد علل رخداد این سانحه تحقیق کنند. برای این منظور، کمیته تحقیقات هوایوردي بریتانیا تحقیقات وسیعی را تدارک دید و به این نتیجه رسید که محتمل‌ترین علت رخداد این سانحه پدیده بافتینگ دم است. در تحقیقات تونل باد نیز مشاهده شد که در زوایای حمله بالا، دم بهشدت اما نامنظم ارتعاش می‌کند و متوسط دامنه ارتعاشات با افزایش سرعت جریان افزایش می‌یابد. از طرف دیگر، سنجش شرایط محیطی در محل حادثه حضور جریان‌های بالارونده قوی را نشان داد. بنابراین علت سانحه این‌چنین تشریح شد که هوایپما به صورت افقی و با سرعت

اصطلاحاً به حرکت نامنظم سازه یا قسمت‌هایی از آن تحت تأثیر اغتشاشات جریان بافتینگ^۱ گفته می‌شود. این اصطلاح نخستین‌بار در ارتباط با سانحه هوایپماهی تجاری یونکرز اف. ۲۱۳ در انگلستان - که در بیست و یکم ژولای ۱۹۳۰ اتفاق افتاد و در آن چهار مسافر به همراه دو خلبان کشته شدند - مطرح شد. شاهدان عینی این سانحه تنها توانستند ورود هوایپما به توده‌ای از ابر و بلا فاصله شنیده‌شدن صدایی بلند و رویت تکه‌های در حال سقوط را گزارش کنند. شرایط غیرعادی محیط سانحه، سازمان‌ها و نهادهای علمی در انگلستان و آلمان را برآن داشت تا به

چون نتایج تحقیقات پیشین نشان می‌دهند بافتینگ دم نتیجهٔ جدایش جریان است، واضح است که با جلوگیری از جدایش می‌توان مانع بافتینگ شد. بهمین منظور استفاده از انحنای^۵ مناسب در محل اتصال بال و بدن، کنترل لایه مرزی و محدودکردن شرایط کاری هواپیما می‌تواند مؤثر باشد. همچنین می‌توان دم را در خارج از ناحیهٔ اغتشاشات قرار داد. در هواپیماهای سریع و امروزی، جدایش جریان روی بال یا در محل اتصال بال و بدن در رژیم گذر صوت (شکل ۱) سبب مشکل بافتینگ بسیار جدی دم می‌شود. در این حالت بافتینگ دم با شدت بسیار زیاد مشاهده شده است.



شکل ۱. جدایش ناشی از شوک در جریان گذر صوت [۳]

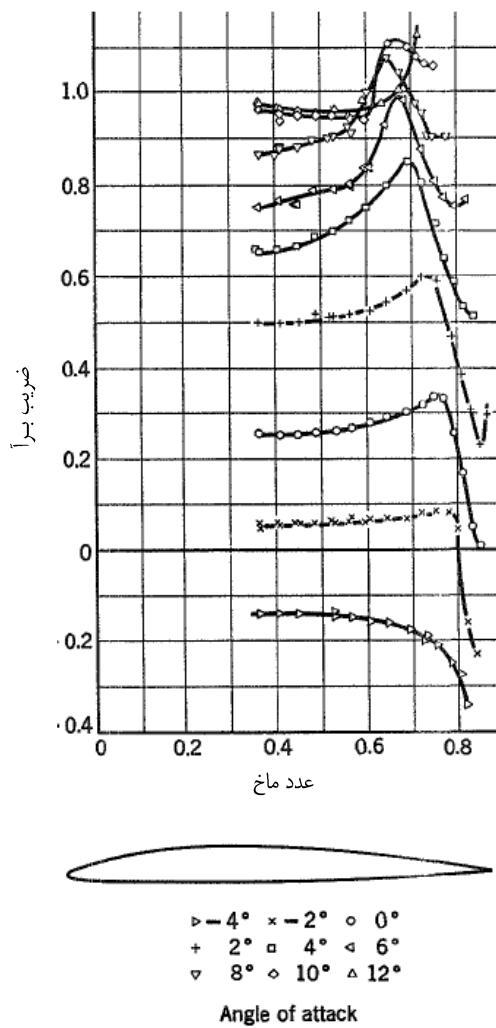
شدت اغتشاش و محل بیشترین شدت با ضخامت بال و انحنای بال و زاویهٔ حمله تغییر می‌کند. جدایش جریان در لبهٔ حمله^۶ یک بال نازک در زوایای حملهٔ متوسط، شدیدترین بافتینگ دم را موجب می‌شود. کنترل این نوع جدایش لبهٔ حمله مثلاً با ایجاد انحنای مناسب در نزدیکی لبهٔ حمله، مفیدترین روش برای کاهش بافتینگ دم در سرعت‌های گذر صوتی است. بنابراین تصویر کلی به این

زیاد در حال پرواز بوده است که ناگهان وارد ناحیه‌ای با تنبداد^۳ بالارونده قوى مى‌شود و همين امر سبب افزایش سریع زاویهٔ حمله و ایجاد جدایش روی بال می‌گردد. دم، که در دنبالهٔ جریان روی بال واقع شده بود، در معرض ارتعاشات اجباری شدید ناشی از اغتشاشات جریان جداشده قرار می‌گيرد و در نهايit سبب وقوع سانحه مى‌شود. اصطلاح بافتینگ توسط پژوهشگران انگليسي استفاده و اين چنین تعريف شد:

نوسانات نامنظم دم که در آن پايدارکننده^۴ يا دم افقی به سرعت به بالا و پايin خم شود و سطح کنترل آن نيز بهشكل نامنظم و غير قابل پيش‌بياني حرکت کند، اصطلاحاً بافتینگ ناميده مى‌شود. تقریباً در همان زمان دانشمندان آلمانی مجموعه‌ای از تست‌های آزمایشگاهی و پروازی روی همان نوع هواپیمای سانحه‌دار ترتیب دادند. تحقیقات نشان داد که بافتینگ هواپیما امکان‌پذیر است، اما در پرواز واقعی، به جز هنگام مانور شیرجه تند، بافتینگ با شدتی که سازه دم را به خطر بیندازد مشاهده نشد. بهمین دلیل نتیجه گرفته شد که علت سانحه احتمالاً اعمال تنش بیش از حد به بال بهدلیل بار زیاد مانور یا تنبداد بوده است [۱]. بافتینگ در پرواز نيز بهوسیله تصاویر حرکت مطالعه و نتایج زیر حاصل شد:

سطوح دم در زوایای حملهٔ بالا وارد ناحیهٔ گردابهای نشأت‌گرفته از محل تقاطع بال و بدن شده و تحت ارتعاشات قرار گرفتند. گردابهای در دو طرف بدن و عمداً به صورت نامتقارن ایجاد شدند. ارتعاشات دم، چه از نظر دامنه و چه از نظر فرکانس، نامنظم بودند و دامنه‌های بزرگ به ندرت ایجاد می‌شدند و مدت بسیار کوتاهی تداوم داشتند. دامنه‌های ثبت شده، نسبت به فرکانس‌های متناظر رسم شدند که سه بار تشدید را بهوضوح نشان داد. این فرکانس‌های تشدید با اولین سه فرکانس طبیعی حاصل از تست‌های دیناميکی انجام شده در آشیانه هواپیما برابر بودند. همچنین دامنه نوسانات به آرامی با سرعت هواپیما افزایش یافتند.

سبب ایجاد جدایش می‌شوند. بنابراین در یک هواپیمای معین، مرزهای محدوده شروع جدایش را نمی‌توان به تنها بی‌فقط از بال معین کرد. در این موارد باید با استفاده از آزمایش‌های مقیاس کامل در شرایط پروازی مختلف این محدوده‌ها را تعیین نمود [۴].



شکل ۲. منحنی ضریب ایرودینامیکی برآبر حسب عدد ماخ NACA2409-34 [۴]

با وجود نکات قبل، در یک هواپیمای مشخص می‌توان روی نمودار C_{L-M} مرزی را معین کرد که ناحیه امکان بافتینگ دم و ناحیه جریان پتانسیل آرام را از هم جدا کند. این مرز بافتینگ دم (شکل ۴)، که در جریان آزمایش‌های پروازی تعیین شده است، از نظر ظاهری بسیار مشابه مرز

شرح است که وقتی در یک جریان جدایش رخ می‌دهد، سطح اغتشاشات افزایش می‌باید و اگر یک ایرفویل در این جریان مغضوش قرار بگیرد، دچار بافتینگ یا نوسانات ناشی از اغتشاشات جریان می‌شود. البته کاربرد این اصطلاح تنها منحصر به این موارد نیست. نوسان یک دودکش وقتی در معرض دنباله جریان حول یک دودکش دیگر قرار می‌گیرد نیز مثالی از رخداد پدیده بافتینگ است [۲].

۲. محدوده بافتینگ دم

چون بافتینگ دم با جدایش جریان از قسمت‌های گوناگون هواپیما که جلوتر از دم قرار دارند ارتباط دارد، می‌توان با محدود کردن شرایط کاری هواپیما به ناحیه ماقبل جدایش از بافتینگ جلوگیری کرد. شکل ۲ نموداری را نشان می‌دهد که در آن ضریب برآ^۷ بر حسب عدد ماخ در زوایای حمله گوناگون برای یک ایرفویل ناکا^۸ ترسیم شده است. چنانچه دیده می‌شود در هر زاویه حمله ضریب برآ با افزایش عدد ماخ افزایش می‌باید تا به یک نقطه بیشینه رسیده و بعد از آن با افزایش سرعت به تنیدی افت می‌کند. این افت با تشکیل موج شوک قوی و جدایش جریان مرتبط است. در این حالت اصطلاحاً گفته می‌شود ایرفویل دچار واماندگی ناشی از شوک^۹ شده است.

مطابق شکل ۲ بیشینه ضریب برآ در یک زاویه حمله معین رخ می‌دهد. این زاویه، که برای این نوع ایرفویل حدود ۱۲ درجه است، همان زاویه واماندگی به مفهوم متداول است. وقتی محدوده واماندگی در زوایای حمله بالا و واماندگی ناشی از شوک با همرسم شوند، شکل ۳ ایجاد می‌شود که محدوده مجاز ضریب برآ به منظور پیشگیری از واماندگی را نشان می‌دهد. مشخص است که واماندگی در زوایای حمله بالا با جدایش جریان مرتبط است، اما یک موج شوک لزوماً جدایش کامل جریان از روی ایرفویل را سبب نمی‌شود؛ به علاوه زاویه حمله زیاد و سرعت زیاد جریان نیز تنها عوامل مؤثر جدایش نیستند. انحراف نامناسب در محل اتصال بال، بدنه و جز این‌ها به سهولت



میزان ناگهانی بودن این مانور به وسیله اینرسی، قدرت کنترل و پایداری هواپیما محدود می‌شود. طبق منحنی برای این نوع هواپیمای آزمایشی در اعداد ماخ تقریباً کمتر از 0.64 بافتینگ دم در مانور ناگهانی همزمان با بیشینه شدن نیروی نرمال رخ می‌دهد (خط پُر)، اما در اعداد ماخ بالاتر، بافتینگ دم قبل از بیشینه شدن نیروی عمودی رخ می‌دهد (خط چین). در آزمایش‌های انجام شده، ارتفاع و به دنبال آن عدد رینولدز اثری بر مرز بافتینگ، که برای مانور واماندگی ناگهانی تعیین شد، نداشت. برای درک بهتر مسئله می‌توان از روابط ریاضی حاکم استفاده کرد. چون در پرواز افقی و یکنواخت برآ با وزن هواپیما برابر است، لذا داریم:

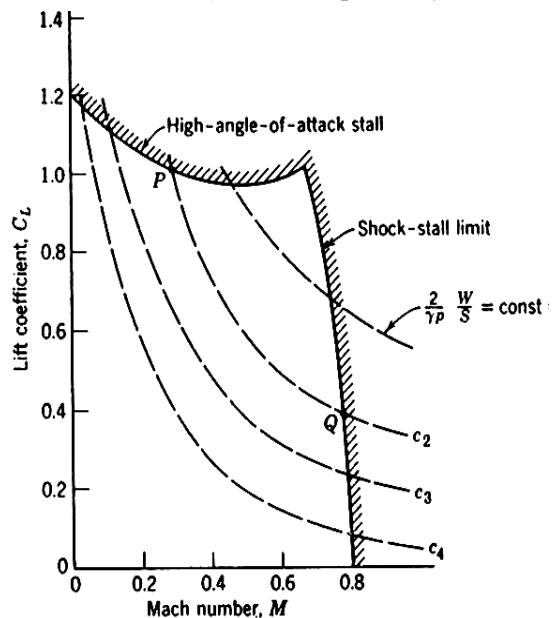
$$W = L = \frac{1}{2} \rho U^2 S C_L \quad (1)$$

به طوری که در این رابطه S سطح کل بال است. بنابراین بر حسب عدد ماخ خواهیم داشت:

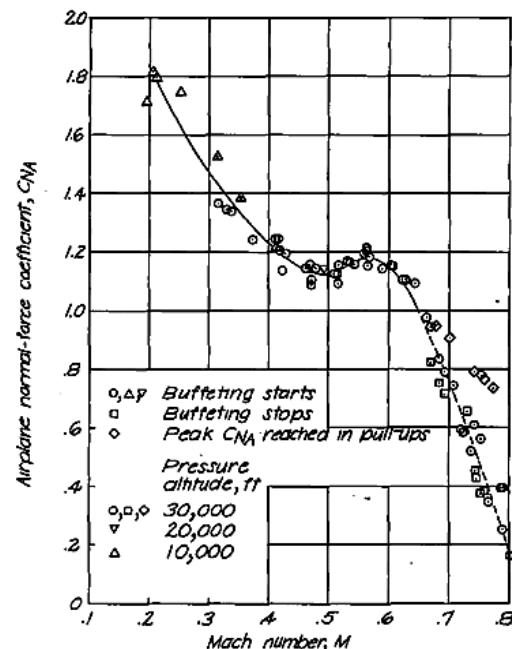
$$M^2 C_L = \frac{W}{S} \frac{2}{\rho a^2} = \frac{W}{S} \frac{2}{\gamma P} \quad (2)$$

به طوری که در این رابطه a نشان دهنده سرعت صوت، p فشار استاتیک و γ نسبت گرمای ویژه در فشار ثابت به گرمای ویژه در حجم ثابت است. بنابراین رابطه بین ضریب برآ و عدد ماخ بستگی به بارگذاری بال W/S و فشار استاتیک (ارتفاع) دارد. منحنی مربوط به این رابطه در شکل ۳ با خط چین نمایش داده شده است. وقتی منحنی‌ها روی شکل ۴ قرار داده شوند، محدوده مجاز سرعت پرواز هواپیما، که به وسیله بافتینگ دم محدود می‌شود، با تقاطع این منحنی‌ها و مرزهای بافتینگ مشخص خواهد شد. چون فشار اتمسفر با افزایش ارتفاع کاهش می‌یابد، محدوده مجاز سرعت در ارتفاع بالاتر باریکتر می‌شود. قسمت‌هایی از خطوط $M^2 C_L$ ثابت که بین مرزهای بافتینگ دم قرار دارند، محدوده مانورپذیری هواپیما بدون نگرانی از بافتینگ را نشان می‌دهد. بهوضوح مشخص است با افزایش ارتفاع این محدوده کوچکتر می‌شود. بنابراین هرچه ارتفاع پرواز بیشتر شود، گستره مانورپذیری هواپیما نیز محدودتر می‌شود.

واماندگی در شکل ۳ است [۵]. منحنی نمایش داده شده در شکل ۴ مرزهای بافتینگ را برای دم افقی یک هواپیمای جنگنده با مقطع بال کمپسا نشان می‌دهند. منحنی مربوط به مانور ناگهانی، با ثبت نتایج در مانور پیچ ناگهانی هواپیما در ارتفاعات و اعداد ماخ مختلف رسم شده است.



شکل ۳. مرزهای واماندگی برای ایرفویل 2409-34
(حاصل از تست توفل باد) [۲]



شکل ۴. مرز بافتینگ در واماندگی ناگهانی یک جنگنده [۵]

۳. فلاتر واماندگی

می‌شوند، اما در ناحیهٔ پیچ زیاد تیغه در تمام سیکل نوسان وامانده باقی می‌ماند. فلاتر در این دو ناحیه همان فلاتر واماندگی است، برخلاف ناحیهٔ پیچ کم که فلاتر عادی در آن رخ می‌دهد. نوع حرکت فلاتر نیز در هر دو نوع تقریباً سینوسی است. با افزایش زاویهٔ حمله در ناحیهٔ واماندگی ممکن است مشخصه‌های زیر مشاهده شود:

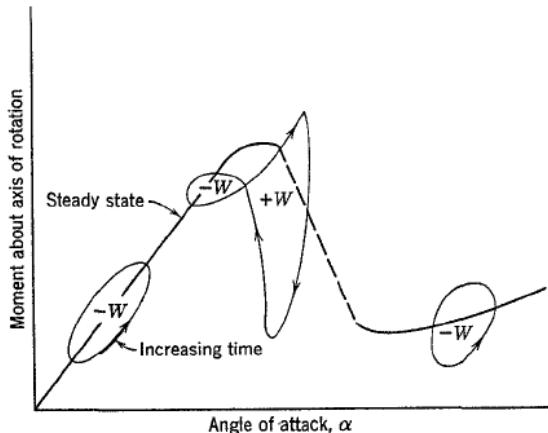
۱. سرعت فلاتر به شدت افت می‌کند.
۲. فرکانس فلاتر به آرامی به فرکانس نوسان پیچشی طبیعی تیغه در هوای ساکن می‌کند.
۳. حرکت پیچشی غالب می‌شود. با اینکه در فلاتر عادی کرنش پیچشی^{۱۳} و کرنش خمی^{۱۴} از یک مرتبه هستند، اما در فلاتر واماندگی دامنهٔ نوسانات خمی در مقایسه با پیچشی بسیار کوچک و قابل چشمپوشی می‌شوند و البته محور چرخش همان محور الاستیک نخواهد بود.
۴. معمولاً سرعت فلاتر به یک مقدار کمینه می‌رسد و دوباره با واماندگی کامل تیغه‌ها رشد می‌کند. دامنهٔ فلاتر در ناحیهٔ پیچ زیاد کوچک می‌شود و طیف زاویهٔ حمله‌ای که در آن فلاتر کم‌سرعت رخ می‌دهد با حرکت روبه عقب محور الاستیک روی وتر افزایش می‌یابد.
۵. یک مرحله رشد زاویهٔ فاز بزرگ در انتقال از فلاتر عادی به فلاتر واماندگی وجود دارد. اختلاف فاز بین خمس و پیچش تا ۴۵ درجه کاهش می‌یابد و گاهی به طور کامل صرف نظر می‌شود.

۶. تغییر مشخصات سازه‌ای ایرفویل‌ها در مقایسه با فلاتر عادی آثار بسیار متفاوتی روی فلاتر واماندگی دارد. تغییر محل محور اینرسی اثر کمی روی فلاتر واماندگی دارد، به طوری که می‌تواند حتی جلوتر از محور الاستیک قرار بگیرد؛ کاری که در فلاتر عادی غیرممکن است. نسبت فرکانس‌های خمس و پیچش جداگانه در هوای ساکن نیز اثر ناچیزی بر فلاتر واماندگی دارد. جالب

اصطلاح فلاتر برای نوسانات غیرمیرای یک جسم الاستیک در جریانی که در نبود جسم یکنواخت است، کاربرد دارد. اگر در کل یا قسمتی از زمان نوسان جریان جدا شود، فلاتر مشخصه‌های متفاوتی بروز می‌دهد که اصطلاحاً فلاتر واماندگی^{۱۰} نامیده می‌شود. فلاتر واماندگی یک ناپایداری ائروالاستیک در سازوکارهای دواری چون ملغ، پرهای توربین و کمپرسورهاست که گاهی در زوایای حمله نزدیک به زاویهٔ واماندگی پرهای کار می‌کنند. بال هواپیما و دم بهندرت دچار فلاتر واماندگی می‌شوند. اگرچه با روند روبه رشد استفاده از مقاطع بال نازک با دهانه بزرگ این مسئله بهخصوص در طراحی هواپیماهای سریع اهمیت یافته است. پدیدهٔ فلاتر واماندگی را با تست اسپین ملغ^{۱۱} بهتر می‌توان شرح داد. معمولاً وقتی سرعت ملغ به تدریج افزایش داده می‌شود، صدایی عجیب - که معمولاً با فلاتر تیغهٔ ملغ مرتبط است - بهوضوح شنیده می‌شود. با افزایش سرعت، ارتعاش نوک تیغه‌های ملغ را با چشم می‌توان دید. حرکات تیغه‌ها را می‌توان با نصب کرنش سنج^{۱۲} و اندازه‌گیری دامنهٔ کرنش بهصورت تابعی از تغییرات سرعت ملغ ثبت کرد. نتایج حاصل از یک تحقیق در این زمینه نشان می‌دهد که در چیدمان با پیچ کم، که تقریباً با زاویهٔ برآ صفر نوک تیغه‌ها برابر است، در گسترهٔ سرعت‌های مورد مطالعه فلاتر مشاهده نمی‌شود. در این قسمت سرعت بحرانی در ابتدا با افزایش زاویهٔ پیچ کاهش می‌یابد. سپس در زوایای پیچ بالاتر بهسمت مقداری ثابت می‌کند. در ناحیهٔ پیچ متوسط سرعت بحرانی فلاتر ثابت است، اما بسیار کمتر از مقدار مشابه در دو ناحیه دیگر است. در قسمت پیچ زیاد سرعت فلاتر ثابت است و تقریباً برابر با مقدار آن در بخش انتهایی قسمت پیچ کم است. البته این برابری یک قاعدة کلی نیست. بنابراین دو نوع متفاوت از فلاتر داریم. چیدمان تیغه‌ها در زوایای پیچ متوسط با زاویهٔ واماندگی نوک تیغه‌ها مرتبط است. در این ناحیه تیغه‌ها در قسمتی از سیکل نوسانات دچار واماندگی



است و علامت منفی هدررفتن انرژی را نشان می‌دهد. اگر انرژی خالص جذب شده در هر سیکل ثابت باشد، نوسان از نظر ائرودینامیکی نسبت به پیچ ناپایدار است. چون در ایرفویل وامانده شده، نیروی ائرودینامیکی تولید شده به وسیله حرکت هارمونیک با اینکه پریویدیک است، اما دقیقاً هارمونیک ساده نیست. کار سیکلی باید به وسیله انتگرال‌گیری گرافیکی نتایج تجربی به دست آید. چون در فلاتر واماندگی پیچش غالب است، می‌توان به عنوان یک تخمین نه‌چندان دقیق فرکانس فلاتر را برابر با فرکانس طبیعی پیچشی در هوای ساکن فرض کرد و نتیجه گرفت وقتی فلاتر واماندگی رخ می‌دهد که کار ائرودینامیکی هر سیکل برای ممان پیچش خالص، ثابت و بزرگتر از انرژی اتلاف شده توسط سازه شود.



شکل ۵. پدیدهٔ تشنح ائرودینامیکی [۴]

همان‌طور که گفته شد، با افزایش فرکانس نوسان پیچشی تیغه؛ یعنی با افزایش سختی پیچشی و کاهش ممان جرم اینرسی، سرعت بحرانی فلاتر واماندگی رشد می‌کند. برای به تأخیر انداختن فلاتر واماندگی باید مانع از وامانده شدن ایرفویل شود. بنابراین در طراحی ملح‌ها باید دقت کرد تا مقطع ایرفویل مناسب انتخاب شود و در صورت امکان محدوده کاری زاویهٔ حمله به مقادیر کمتر از زاویهٔ واماندگی محدود شود. تئودورسن^{۱۷} (۱۹۹۵) نشان داد که سرعت واگرایی^{۱۸} ملح پارامتر مهمی در ارتباط با فلاتر واماندگی

است بدانیم سرعت بحرانی در فلاتر واماندگی در حالتی که این نسبت برابر با ۱ است اغلب بیشترین مقدار را دارد، اما در زوایای حمله کم (فلاتر معمول) عموماً وقتی فرکانس خوش و پیچش برابرند یک سرعت فلاتر کمینه داریم.

استیودر^{۱۵} نخستین کسی بود که فلاتر واماندگی را به صورت تجربی و دقیق مطالعه کرد [۲]. او میدان جریان حول یک ایرفویل در حال نوسان را در زاویهٔ نزدیک واماندگی مطالعه کرد و به این نتیجه رسید که در اثر افزایش دامنه، جدایش تا زاویه‌ای فراتر از آنچه در ایرفویل ساکن داریم به تأخیر می‌افتد. از طرف دیگر، با کاهش دامنه برقراری دوباره جریان آرام با تأخیر رو برو خواهد شد. او این پدیده را تشنح ائرودینامیکی^{۱۶} نامید و علت فلاتر واماندگی را این پدیده دانست. بنابراین اثر جدایش جریان بر فلاتر واماندگی از پدیدهٔ مذکور آشکار می‌شود. چون در این حالت مشخصات ائرودینامیکی غیرخطی هستند اصل برهمنهی آثار قبل استفاده نیست و نیروهای ائرودینامیکی متناظر با مودهای مختلف حرکت نمی‌توانند با هم جمع شوند، بنابراین باید ارزیابی وسیع تجربی در مورد نیروهای ائرودینامیکی انجام شود.

در شکل ۵ نمودار حلقه‌های هیسترسیس، که برای یک نوسان ساده هارمونیک پیچ رسم شده‌اند، نمایش داده شده است. در زاویه‌های حمله کم حلقه بیضوی است؛ همان‌طور که با نظریه خطی‌سازی نیز پیش‌بینی می‌شود. در زوایای حمله نزدیک واماندگی، حلقه شکل عدد ۸ انگلیسی است؛ البته حلقه سمت چپ آن ممکن است خیلی کوچک یا کاملاً ناپدید شود و حلقه‌ای با کار کاملاً ثابت بماند. در زاویه‌های حمله بالاتر از واماندگی، باز شکل حلقه بیضوی می‌شود. شکل دقیق حلقه‌ها بستگی به محل محور چرخش، فرکانس بی‌بعد، دامنه نوسانات، عدد رینولدز و شکل ایرفویل دارد. سطح داخل هر حلقه نشان‌دهنده کار انجام‌شده به وسیله هوا روی ایرفویل در هر سیکل نوسان است. علامت مثبت نشان‌گر جذب انرژی توسط ایرفویل

می‌توان طبق تعریف این حرکت را فلاتر نامید. طبیعت حرکت بال، همچنین مرزهای بین بافتینگ و فلاتر واماندگی پیشتر تشریح شد. گاهی حرکت کاملاً تصادفی است، گاهی کاملاً منظم و گاهی ترکیبی از هر دو؛ مثل خمث تصادفی در حین یک نوسان سینوسی پیچش. برای تمایزکردن این حرکت با آنچه پیشتر مطرح شد اصطلاح بافتینگ فلاتر مطرح می‌شود.

بافتینگ فلاتر بال مسئله‌ای مهم در پروازهای گذرصوتی است. این پدیده بدفعات سبب صدمه‌دیدن شهپر^{۲۱} و خود بال شده است [۷]. با در نظر گرفتن بافتینگ فلاتر به صورت ترکیبی از بافتینگ و فلاتر واماندگی می‌توان وضعیت را این‌طور پیش‌بینی کرد:

یک بال یک سردرگیر را در نظر می‌گیریم. مرز بافتینگ به علت شباهت منشأ جایش جریان شبیه آنچه برای دم به دست آمد خواهد بود. برای یک بال فرضی این مرز در شکل ۶ رسم شده است. در واقع اگر مرز فلاتر واماندگی را بر حسب عدد ماخ به عنوان محور افقی و زاویه حمله به عنوان محور عمودی رسم شود، شکل ۶ حاصل خواهد شد. موقعیت نسبی این دو مرز به شکل بال، مقطع ایروفول، نوع اتصال بال و بدن و جز این‌ها بستگی دارد. مرزها همان‌طور که مشخص است با هم تقاطع دارند. حرکت بال بعد از مرز بافتینگ چه از نظر دامنه و چه از نظر فرکانس تصادفی است و معمولاً در آن خمس غالب است و پیچش بسیار جزئی وجود دارد. با رسیدن به مرز فلاتر واماندگی، حرکت پیچشی کم‌وبیش منظم در دامنه و فرکانس رخ می‌دهد و خمث تصادفی ممکن است همچنان ادامه یابد. شاید این پرسش نیز پیش آید که تفاوت اصطلاحات بافتینگ، فلاتر واماندگی و بافتینگ فلاتر چیست؟ در واقع چون نوسانات جریان، که می‌تواند به وسیله بال یا وسائل دیگر ایجاد شود، منشأ اصلی تمام این پدیده‌هاست، نمی‌توان آنها را دقیقاً از یکدیگر تفکیک کرد. بنابراین بهتر است براساس معیارهای کیفی بین این پدیده‌ها تمایز قائل شد: بافتینگ حرکت نامنظم، فلاتر

است [۶]. اگر سرعت چرخش ملخ خیلی زیاد باشد، به طوری که سرعت باد نسبی نزدیک به سرعت واگرایی بحرانی باشد، تیغه بیش از حد پیچیده می‌شود، احتمالاً بیش از زاویه واماندگی، و نتیجه آن وقوع فلاتر واماندگی خواهد بود. تئودورسن نشان داد که در مدل‌های مختلف ملخ که در توپل باد و در زوایای حمله بالا و متعدد (تنظیم اولیه پایین‌تر از زاویه واماندگی) تست شدند، فلاتر همواره در سرعتی کمتر از سرعت فلاتر عادی رخ می‌دهد. زاویه حمله‌ای که در آن فلاتر رخ می‌داد، تقریباً ثابت و مستقل از تنظیم اولیه تیغه بود. ظاهراً تیغه به سادگی تا زاویه واماندگی پیچیده و فلاتر شروع می‌شود. به علاوه تئودورسن نشان داد که سرعت فلاتر عادی و سرعت واگرایی ملخ به علت اثر نیروی گریز از مرکز تقریباً مثل هم هستند. بنابراین در اصل مسئله پیش‌بینی فلاتر ملخ به مسئله تعیین سرعتی که در آن ملخ تا وامانده‌شدن می‌پیچد تبدیل می‌شود. فلاتر واماندگی در هوایپماهای بسیار سریع پیچیده‌تر نیز می‌شود. عامل تراکم‌پذیری تنها علت این پیچیدگی نیست، بلکه فاکتورهای شکلی خاصی که طرح بال‌های این نوع هوایپماها دارند، مثل ضربی منظری^{۱۹} کم، مقاطع نازک، زاویه پسگرایی^{۲۰}، جرم سنگین متعلق به بال و جز این‌ها مزید بر علت‌اند. تعیین تأثیر دقیق تک‌تک این عوامل بر فلاتر واماندگی موضوعی است که مورد توجه بسیاری از پژوهشگران بوده است و خواهد بود.

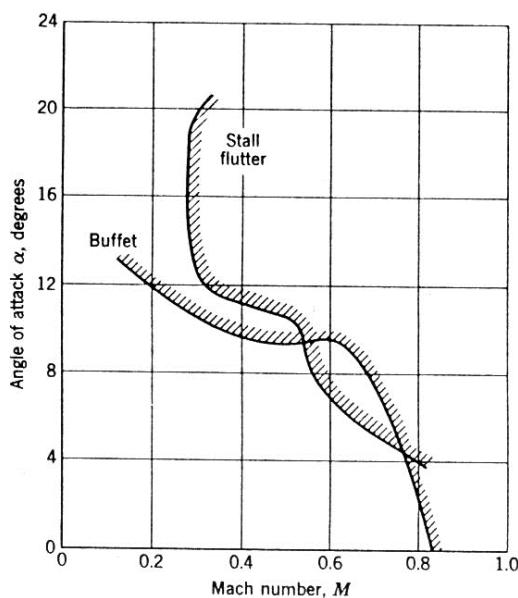
۴. بافتینگ فلاتر بال

پرسشی که در مطالعه پدیده بافتینگ دم تحت تأثیر دنباله مغوش پشت بال مطرح می‌شود، این است که چه بر سر خود بال می‌آید؟ جریان جداسده از روی بال نیروهای ائرودینامیکی ایجاد می‌کند. این فرایند یک فرایند اتفاقی و غیرقابل پیش‌بینی است. پاسخ الاستیک بال هم ضرورتاً اتفاقی است. بنابراین می‌توان به درستی آن را بافتینگ نامید. چون نیروهای ائرودینامیکی غیر دائم توسط خود بال که در جریان بال‌دست یکنواخت قرار دارد تولید می‌شوند،



تخفیف داد. چون دلیل اصلی بافتینگ در اعداد ماخ بالا ایجاد موج شوک و جدایش لایه مرزی است، مرز بافتینگ باید بدقت به مشخصه‌های منحنی ضریب برآ برحسب عدد ماخ مرتبط شود. عدد ماخ واگرایی می‌تواند به عنوان تقریبی مناسب از مرز بافتینگ در سرعت‌های بالا به کار آید. به دلیلی مشابه، با کاهش ضخامت بال به وسیله کنترل مناسب انحنای لبه حمله که امکان جدایش جریان در زوایای حمله متوسط را کاهش می‌دهد، با داشتن زاویه پسگرایی و ضریب منظری مناسب و با کمک روش‌های دیگر می‌توان امیدوار بود که طرح بال آزاد از بافتینگ در طیف سرعت‌های گذر صوتی به واقعیت بپیوندد. در پرواز فراصوت نیز تا وقتی موج شوک به لبه حمله چسبیده باشد، بافتینگ چندان جدی به نظر نمی‌رسد.

واماندگی نوسانات کم‌وبیش منظم و بافتینگ فلاوتر ترکیبی از این دو در درجات مختلف آزادی را توصیف می‌کنند.



شکل ۶. بافتینگ فلاوتر بال [۲]

۵. جمع‌بندی

در این مقاله پدیده‌های بافتینگ، فلاوتر واماندگی و تشریح جنبه‌های مرتبط با آنها معرفی شد. همچنین درباره مرزهای بافتینگ و فلاوتر واماندگی و پدیده بافتینگ فلاوتر، که در ناحیه گذر صوت ایجاد می‌شود بحث شد و راههای جلوگیری از این پدیده‌های مخرب مورد بررسی قرار گرفت. با وجود تحقیقات متعدد مرتبط، پدیده‌های بافتینگ، فلاوتر واماندگی و بافتینگ فلاوتر پدیده‌های فیزیکی جذابی هستند که همچنان تحلیل‌های ریاضی و مهندسی را به مبارزه می‌طلبند.

همان‌طور که اشاره شد، بافتینگ فلاوتر مسئله‌ای جدی در پرواز با سرعت بالاست. پرواز در عدد ماخ گذر صوت و فراصوت اغلب مشکل ایجاد موج شوک و جدایش لایه مرزی ناشی از آن را به همراه دارد. تمایل به نوسان فشار قوی روی بال، به خصوص در ناحیه موج شوک، نیز وجود دارد. این نوسان فشار وقتی زاویه حمله به اندازه کافی بزرگ شود نامنظم می‌شود. می‌توان شدت این نوسان فشار را با کاهش ضخامت ایرفویل و محدود کردن زاویه حمله

۶. مأخذ

- [1] Bisplinghoff, R.L., H. Ashley. *Principles of Aeroelasticity*, John Wiley, 1962.
- [2] Fung, Y.C., *Introduction to the Theory of Aeroelasticity*, Dover Publications, 2008.
- [3] Anderson, J.D., *Fundamentals of Aerodynamics*, McGraw Hill, 2001.
- [4] Hodges, D.H., G.A. Pierce. *Introduction to Structural Dynamics and Aeroelasticity*, Cambridge University Press, 2002.
- [5] Dowell, E.H., E. Crawley, H. Curtiss, D. Peters, R. Scanlan, F. Sisto, *A Modern Course in Aeroelasticity*, 3rd Ed., Kluwer Academic Publishers, 1995.
- [6] Theodorsen, T., "General Theory of Aerodynamical Instability and Mechanism of Flutter", NACA Report 496, 1955.



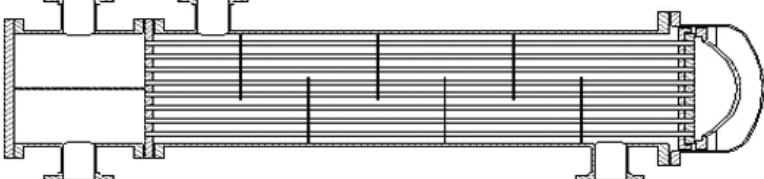
[7] Dowell, E.H., J. Edwards, T. Strganac. "Nonlinear Aeroelasticity." *Journal of Aircraft*, Vol. 40, No. 5, 2003, p. 857-874.

پی‌نوشت

- | | |
|--|----------------------------|
| 1. Buffeting | 12. strain gauge |
| 2. Junkers F.13 also known as the F 13 | 13. rotational strain |
| 3. gust | 14. bending strain |
| 4. stabilizer | 15. Studer |
| 5. fairing | 16. aerodynamic hysteresis |
| 6. leading edge | 17. Theodorsen |
| 7. lift coefficient | 18. divergence speed |
| 8. NACA airfoil | 19. aspect ratio |
| 9. shock-induced stall | 20. sweptback angle |
| 10. stall flutter | 21. aileron |
| 11. spin test | |

شرکت بهران مبدل (سهامی خاص)
BEHRAN MOBADDEL Co.(pjs)

طراحی و ساخت تجهیزات مکانیکی ثابت پالایشگاهی، نیروگاهی، پتروشیمی، شیمیابی و تاسیسات



- ✓ مبدل‌های حرارتی و بیرون‌دستی
- ✓ انواع راکتور و میکسر
- ✓ مخازن تحت فشار و فخره
- ✓ مخازن آبگرمکن کوبیدار
- ✓ دی اریتور و جداکننده هوا از آب
- ✓ مخازن جنبی تاسیسات بخار
- ✓ سختی گیر و فیلتر شنی

بهran مبدل سفارش مشتریان را با کیفیت و گارانتی عرضه مینماید.

دفتر مرکزی: تهران - پرگاه رسالت - مابین رشید و زرین - رویروی پمپ بنزین رشید - ساختمان شماره 243 - طبقه سوم - واحد 16
 کارخانه: کیلومتر 30 جاده سمنان - شهرک صنعتی عباس آباد - بلوار خیام - خیابان جامی - خیابان تاک
 Tel : (0098 21) 77715391,2 & 77706926,7 Fax : (0098 21) 77873951
 (0098 292) 3424575,6 & 3424991-4 (0098 292) 3424577
 Email: info@behranmobaddel.com

www.behranmobaddel.com



وزارت نفت / شعبه ۹۷ / سال بیست و سوم / شنبه ۱۳۹۷